

# SDS with SBL90 Ver.O 系列

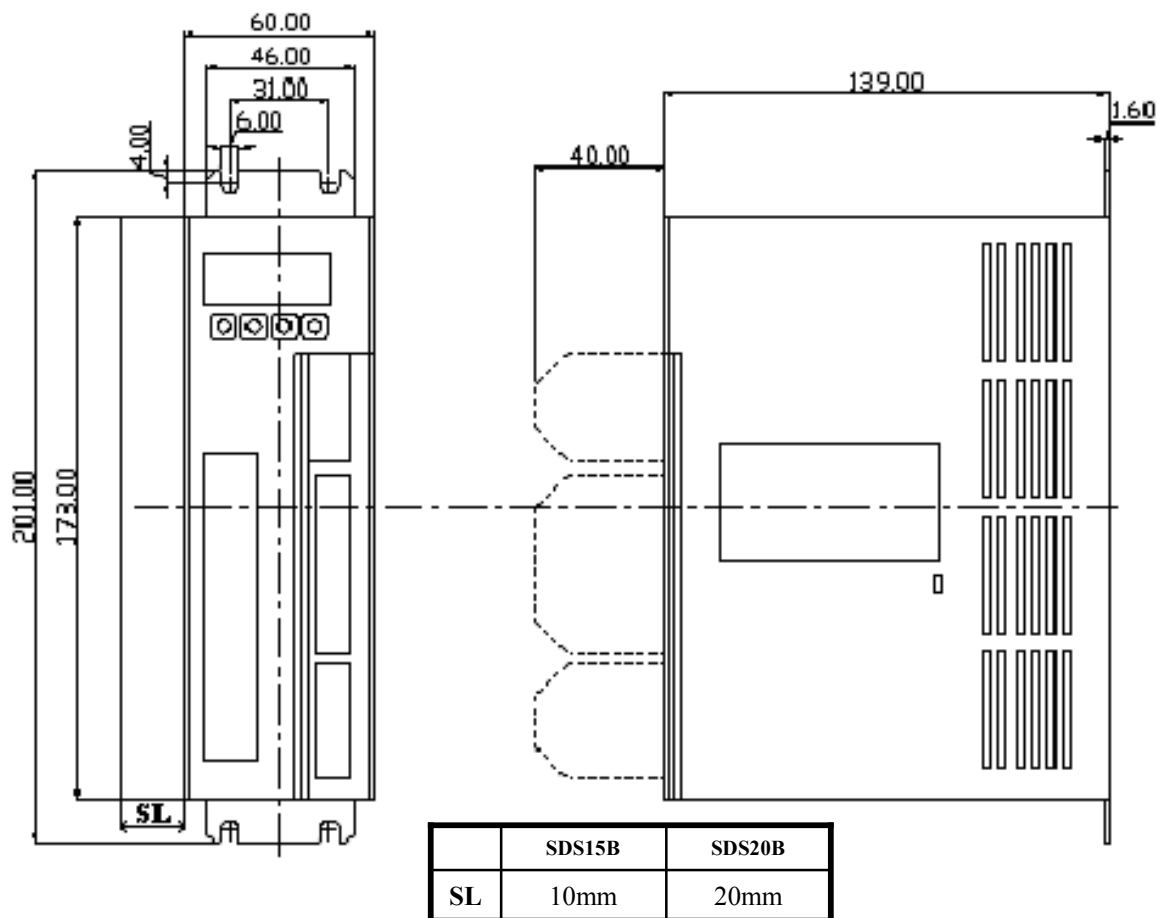
## 特色

- \* AC電源入力
- \* 轉速穩定(10-3000rpm)  $\pm 5$ rpm
- \* 參數數位化：可直接面板調整及監控數據
- \* 內部速度（參數設定）/ 外部速度(VR控制) 可由外部IO切換
- \* 可分別由參數設定加速時間及減速時間(10-30000ms)
- \* 馬達每轉一圈送出12個脈衝
- \* 通訊功能RS485（Modbus RTU）可用通訊改變轉速最多可接16台。

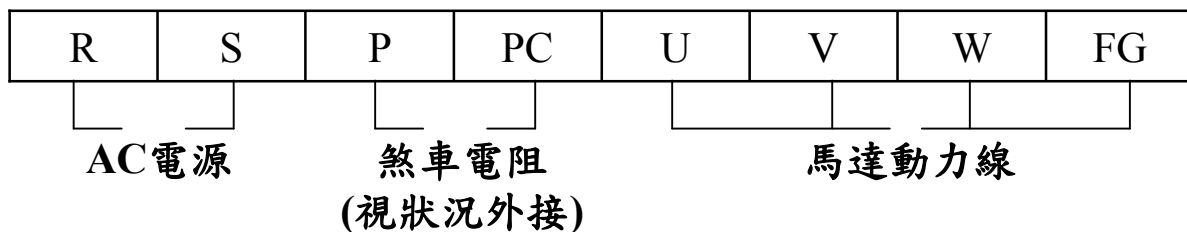
SDS15B / SDS20B 規格表

驅動器規格機種		SDS15B	SDS20B
搭配馬達功率		150W ~ 350W	350W ~ 500W
馬達最大電流		8.5A	11.4A
馬達額定電流		2.8A	3.8A
使用電源規格		單相AC210 $\pm 10\%$ 50/60Hz	
最大啟動扭力		額定扭力的三倍	
周圍環境	溫度	使用溫度：0~50°C 保存溫度：-20~80°C	
	濕度	使用/保存濕度85%RH以下	
	振動	0.5G以下	
控制方式		速度（電壓）控制	
速度入力指令		0~10V (由馬達出力軸看CCW方向為政轉)	
內部速度指令		0 ~ $\pm$ 額定轉速【內部速度可由輸入接點選擇 / 以參數調整轉速】	
直線加減速		可分別設定加速及減速時間：參數可設定10ms~30000ms	
通訊功能		RS-232C/RS485【參數設定、執行狀態監測顯示】	
警報記憶功能		根據警報發生順序，自動記憶警報內容（十組）	
馬達脈衝輸出		馬達每轉一圈送出12個脈衝（開極集輸出）	
系統保護功能		過電流、過電壓、過負載、過速度、 編碼器異常、記憶體異常、CPU異常	
解析信號輸出		高解析信號輸出 250~2500p / rev（差動輸出）	
輸入信號		內外部速度選擇、馬達反轉、馬達反轉、緩停瞬停選擇	
輸出信號		警報信號輸出	
輔助電源		$\pm 15$ V【測試電源】	

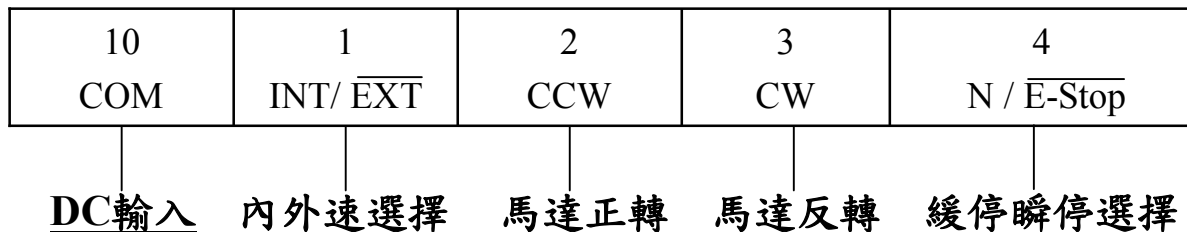
# SDS15B / SDS20B 尺寸圖



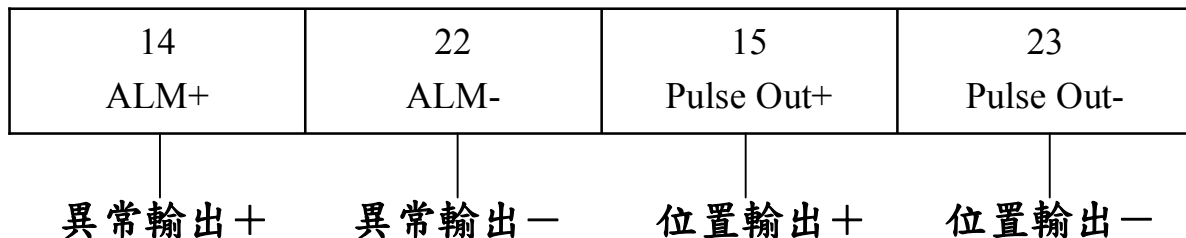
## AC入力及馬達接線圖



## CN1 輸入接點腳位及定義



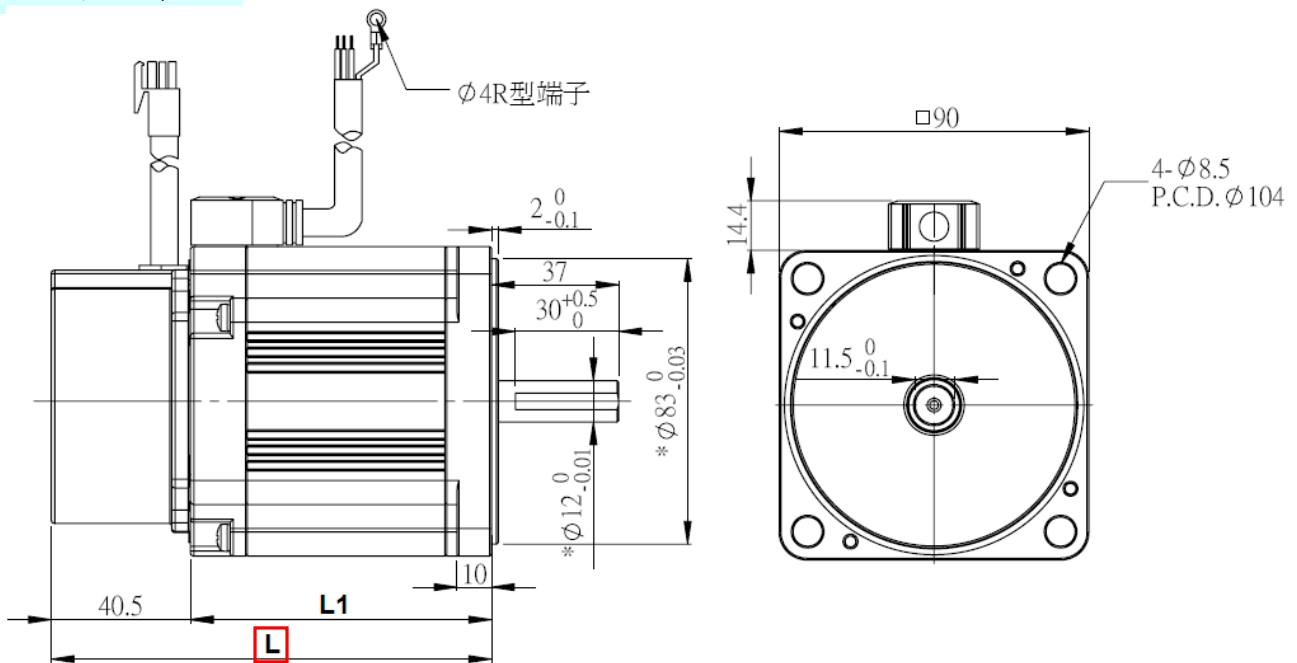
## CN1 輸出接點腳位及定義



## 馬達規格表

型號	SBL090 -0150	SBL090 -0350	SBL090 -0500
額定電壓	1 $\Phi$ 110V / 1 $\Phi$ 220V		1 $\Phi$ 220V
額定功率	150W	350W	500W
額定轉矩	5.6 kg-cm	11.2 kg-cm	16 kg-cm
額定電流	3.7A/1.9A	3.5A	5.2A
額定轉速	3000rpm (Max 6000rpm)		
防護等級IP	IP54		

## 馬達尺寸圖

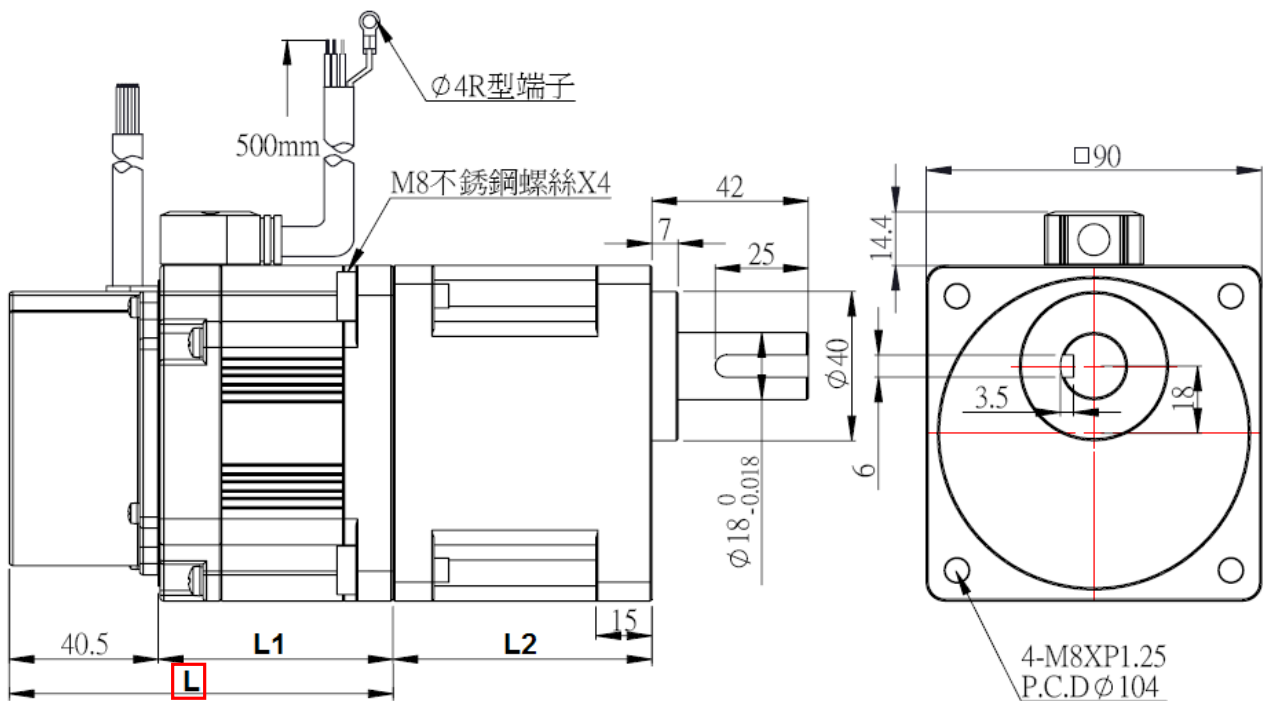


馬達機種	長度(L1)	長度(L)
SBL090-0150	62.5mm	103mm
SBL090-0350	87.5mm	128mm
SBL090-0500	112.5mm	153mm

## 減速機規格表

SBL090-0150 & SBL090-0350專用齒輪箱							
減速比	5	10	15	20	30	50	100
容許轉矩	150 kg-cm			200 kg-cm			350 kg-cm
容許推力載重	10 kg						
容許懸吊載重	30 kg						

## 馬達及減速機尺寸圖



馬達機種	長度(L)	長度(L1)
SBL090 -0150	103mm	62.5mm
SBL090 -0350	128mm	87.5mm

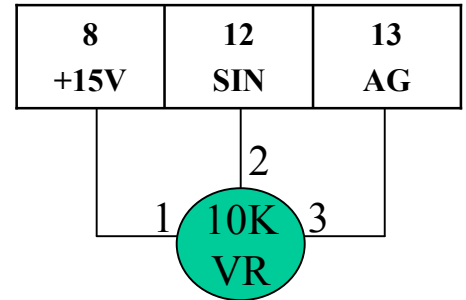
減速比	長度(L2)
5 / 10 / 15	57mm
20 / 30 / 50	69.5mm
100	80mm

## CN1 測試接腳

腳位	定義	說明
1	外內速選擇	導通時為使用外部速度
2	馬達正轉	導通時，依速度命令馬達開始逆時針方向旋轉。
3	馬達反轉	導通時，依速度命令馬達開始順時針方向旋轉。
4	緩停瞬停選擇	導通時，馬達停止時為瞬間停止，無減速。
8	+15V	
9	-15V	
10	COM	外接24V，若不使用輸出接點 可用內部 +15V
12	電壓命令	指令電壓+端
13	AG	指令電壓-端

選擇外部速度時，使用內部電壓及可變電阻（VR）調整速度之接法。

控制轉速0~額定轉速



※第10腳若使用PNP接法時，接0V。

8,10 短路【使用內部15V / NPN接法】

8,12,13 接電阻【如右兩圖】

## CN1 接腳定義

腳位	定義
1	外內速選擇
2	馬達正轉
3	馬達反轉
4	緩停瞬停選擇
8	+15V
9	-15V
10	COM
12	電壓命令
13	AG
14	異常輸出+
15	PULSE輸出+

腳位	定義
16	A相輸出 PA+
17	A相輸出 PA-
18	B相輸出 PB+
19	B相輸出 PB-
20	M相輸出 PM+
21	M相輸出 PM-
22	異常輸出-
23	PULSE輸出-
24	
25	FG